

A

B

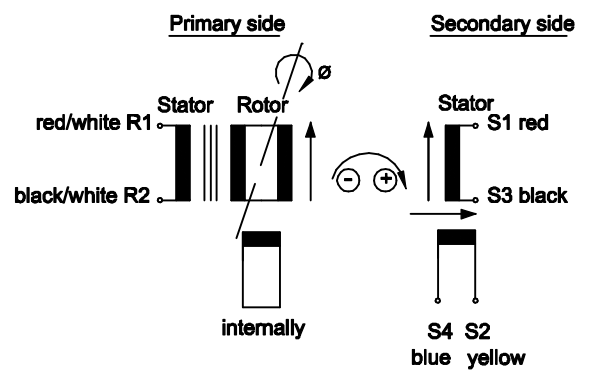
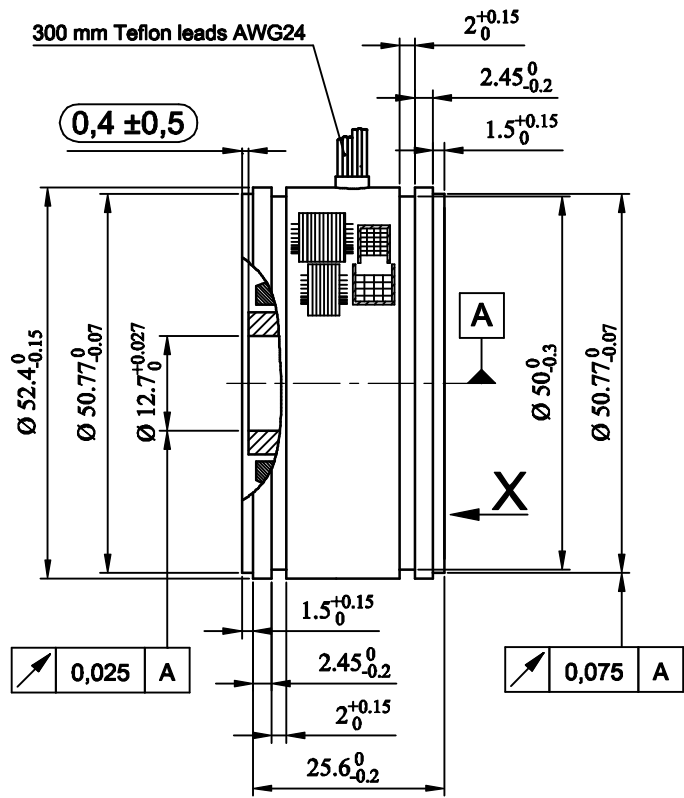
C

D

E

F

Diese technische Unterlage ist unser Eigentum. Wir behalten uns alle Rechte vor. Verfertigung, Verwendung oder Mittelung an Dritte ohne unsere vorherige Zustimmung verpflichtet zu Schadenersatz und kann strafrechtliche Folgen haben.



Input : $E(R1-R2) = E \sin(\omega t)$
 Output : $E(S1-S3) = Tr \times E(R1-R2) \cos \theta$
 $E(S2-S4) = Tr \times E(R1-R2) \sin \theta$
 Tr = Transformation ratio
 Inner diam. stator = 33.470 min.
 Outer diam. rotor = 32.725 max.

Positive counting direction : Rotor cw as viewed (X →)

	R1 - R2	R1 - R2
Primary side		
Pole pairs	1	1
Transformation ratio	1 ± 10%	1 ± 10%
Input voltage	7 V	7 V
Input current	40 mA	26 mA
Input frequency	5 kHz	10 kHz
Phase shift	11° ± 3°	-7.5° ± 3°
Null voltage	30 mV max.	30 mV max.
Impedance		
Zro	140 j 130 Ohm	178 j 220 Ohm
Zrs	126 j 115 Ohm	154 j 210 Ohm
Zso	851 j 1550 Ohm	1330 j 2650 Ohm
Zss	779 j 1387 Ohm	1130 j 2480 Ohm
D.C. resistance		
Rotor	90 Ohm ± 10%	90 Ohm ± 10%
Stator	260 Ohm ± 10%	260 Ohm ± 10%
Accuracy absolute	± 6'	± 6'
Accuracy spread	10'	10'
Accuracy ripple	1' max.	1' max.
Operating temperature	-55° C ... +155° C	-55° C ... +155° C
Max. permissible speed	20.000 rpm	20.000 rpm
Shock (11 ms)	<= 1.000 m/s ²	<= 1.000 m/s ²
Vibration (10 to 500 Hz)	<= 500 m/s ²	<= 500 m/s ²
Weight rotor/stator	80 g / 200 g	80 g / 200 g
Rotor moment of inertia	0.14 x 10 ⁻⁴ kgm ²	0.14 x 10 ⁻⁴ kgm ²
Hi-pot housing/winding	500 V min.	500 V min.
Hi-pot winding/winding	250 V min.	250 V min.
Rotor / Stator	Completely impregnated	Completely impregnated

h)		Datum		Name		<h1>Resolver</h1> <h2>RE-21-1-A01</h2>	Meßstab 1:1 O-Format A4
g)		Bearb.	25.01.05	Tamas			
f)		Gepr.	25.01.05	Pielok			
e)		Norm					
d)		Kom.-N°:					
c)		LTN LTN Servotechnik GmbH				Zeichnungs-N°: RE-21-1-A01	
b)						EDV-N°: 5922910	
a)							
Zust.	Änderung	Datum	Name	Datei:			